Actuador para persianas

F401

Descripción

Equipo actuador en caja DIN, con 2 relés enclavados y dotado de 3 pulsadores y 3 LEDs.
El actuador se ha realizado para funcionar con equipos de accionamiento avanzados específicos para la gestión de las persianas.
Aunque el actuador se puede gestionar desde los restantes equipos de accionamiento pero sin la función de Preset.

Función de Preset:
Junto al modo de funcionamiento ARRIBA/ABAJO Monoestable y Biestable, dependiendo de la configuración del equipo respectivo de accionamiento, se puede situar la persiana en una posición específica (Preset). Para obtener detalles adicionales, consulte la ficha técnica del comando avanzado persiana.
La función Preset se gestiona también con el Módulo escenarios (activación de escenarios con persianas en posiciones preestablecidas). En este caso, posicione la persiana en la posición elegida durante la memorización del escenario.

Nota: El funcionamiento correcto de la función PRESET, en persianas con regulación de láminas, se garantiza solamente con el uso de motores de impulsos.

Nota: En el Módulo escenarios debe indicarse una fecha de producción posterior a la semana del 29 de 2012.

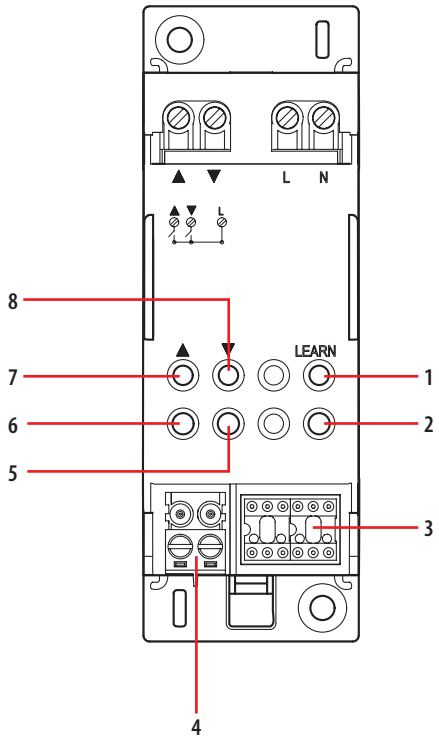
Datos técnicos

Alimentación desde el BUS SCS:	27 Vcc
Alimentación de funcionamiento con el BUS SCS:	18 – 27 Vcc
Absorción máx.:	16 mA
Temperatura de funcionamiento:	0 – 40 °C
Potencia/absorción de las cargas pilotadas:	250 Vca – 2 A
Grado de protección:	P20
Nivel de robustez:	IK04

Datos dimensionales

Tamaño: 2 módulos DIN.

Vista frontal



Leyenda

1. Pulsador de configuración Push&Learn y calibración posición persiana
2. LED: encendido durante el procedimiento de calibración
3. Alojamiento de los configuradores (se ha de utilizar solamente en sistemas MyHOME con la configuración física)
4. borne para BUS
5. LED ABAJO: encendido fijo durante el descenso de la persiana
6. LED ARRIBA: encendido fijo durante la subida de la persiana; parpadeo durante la configuración virtual.
7. Pulsador persiana ARRIBA
8. Pulsador persiana ABAJO

Configuración

El equipo, instalado en un sistema MyHOME, puede configurarse en los siguientes modos:
- CONFIGURACIÓN FÍSICA: mediante el posicionamiento de los configuradores en los alojamientos específicos.
- Configuración mediante software MyHOME_Suite, que puede descargarse de www.homesystems-legrandgroup.com; este modo presenta la ventaja de ofrecer muchas más opciones respecto de la configuración física.

Consulte las indicaciones contenidas en esta ficha y en la sección "Descripciones de las funciones" en el software MyHOME_Suite para ver la lista de los modos y el significado relativo.

Nota: Para este equipo, el MyHOME Server configura automáticamente 1 canal.

1.1 Direccionamiento

Tipo de dirección		Configuración virtual (MyHOME_Suite)	Configuración física
Punto-punto	Ambiente	0-10	A=1-9
	Punto luz	0-15	PL=1-9
Grupo		Grupo 1 - Grupo 10: 0-255	G=0-9

1.2 Modos

Configuración virtual (MyHOME_Suite)		Configuración física
Función	**Parámetro / ajuste**	
Actuador Master [1)]	Master	M=0
Actuador como Slave. Recibe un comando enviado desde un actuador Master con la misma dirección	Slave	M=SLA
Pulsador (On monoestable), el actuador ignora los comandos de tipo Ambiente y General	Master PUL	M=PUL

NOTA 1): Funcionamiento según el modo configurado en el equipo de accionamiento. Después de adquirir las posiciones de la persiana (abierta y cerrada), se pueden garantizar 100 posiciones diferentes.

Para usar «Actuador como Slave con función PUL» y para definir las posiciones de Preset, se ha de usar la configuración virtual MyHOME_Suite.

1.2.1 Tipo de motor

Configuración virtual (MyHOME_Suite)		Configuración física
Tipo	**Parámetro / ajuste**	
Estándar con calibración automática	Estándar automático	Type=-
Estándar con calibración manual	Estándar	Type=1
Por impulsos	Impulso	Type=2

NOTA: Para regular la "Duración impulso de parada" y la "Duración impulso arriba o abajo", use la configuración virtual MyHOME_Suite.

1.3 Modo operativo para motores de impulsos con 3° fines de carrera:

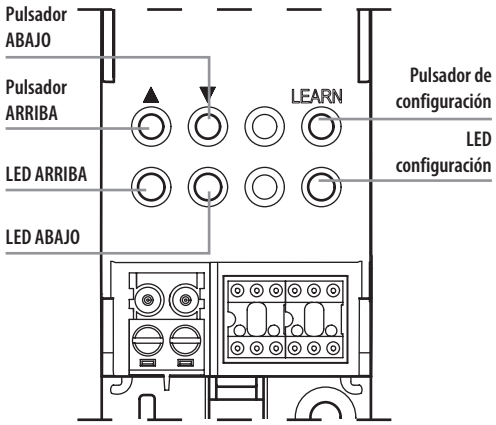
Al insertar 2 en el alojamiento Type y 9 en la posición Pre del equipo, al presionar el pulsador de STOP del mando a distancia, con la persiana parada, ésta se moverá hasta la posición del 3° fin de carrera.

Calibración de la posición de la persiana

Esta operación es obligatoria para el funcionamiento correcto del actuador, que deberá memorizar las posiciones de máxima apertura y cierre de la persiana.

En caso de no efectuarse la calibración, el actuador no puede ser gestionado por los equipos de accionamiento sino solo localmente, al actuar en los respectivos pulsadores frontales.

En función de la tipología del motor gestionado, se han de aplicar procedimientos diferentes:



Calibración automática

Se aplica a los motores estándares.

1. Presione al menos 3 segundos el pulsador de configuración. El LED respectivo se enciende.
2. Presione brevemente el pulsador «ARRIBA». La persiana sube y el LED «ARRIBA» se enciende.
3. Cuando la persiana alcanza la posición de apertura máxima, automáticamente baja hasta el cierre completo. El LED «ABAJO» se enciende. En esta fase, el actuador calcula y memoriza el tiempo de cierre (*).
4. Sucesivamente, la persiana sube automáticamente hasta la posición de apertura máxima. El LED «ARRIBA» se enciende. En esta fase, el actuador calcula y memoriza el tiempo de apertura.
5. El apagado del LED, asociado al pulsador de configuración y del LED «ARRIBA», confirma el final del procedimiento de calibración.

Nota (*): Si no se produce lo descrito en el punto 3, calibre manualmente el equipo y sitúe el configurador 1 en la posición Type del actuador.

Calibración manual

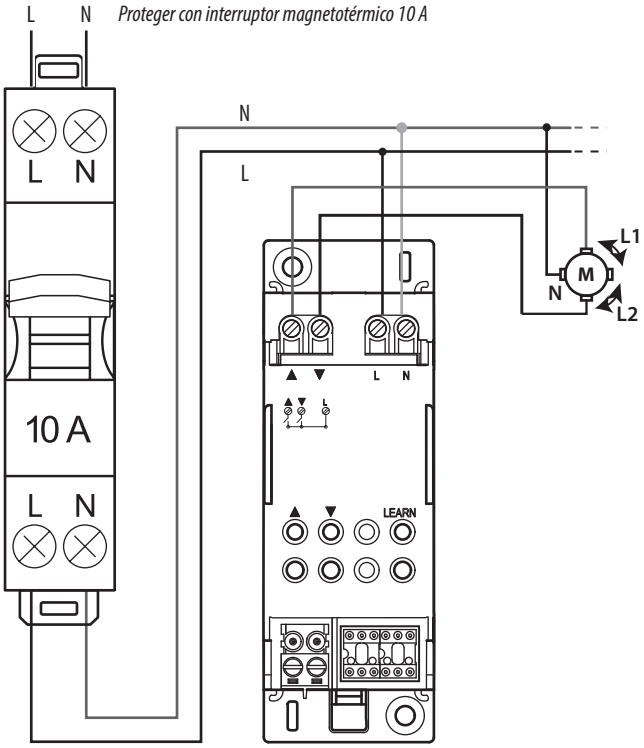
Se aplica a los motores estándares o por impulsos.

1. Presione al menos 3 segundos el pulsador de configuración. El LED respectivo se enciende
2. Presione brevemente el pulsador «ARRIBA». La persiana sube y el LED «ARRIBA» se enciende.
3. Cuando la persiana alcanza la posición de apertura máxima, presionar el pulsador «ABAJO». La persiana baja y el LED «ABAJO» se enciende. En esta fase, el actuador calcula y memoriza el tiempo de cierre de la persiana.
4. Cuando la persiana se ha cerrado completamente, presione el pulsador «ARRIBA». La persiana sube y el LED «ARRIBA» se enciende. En esta fase, el actuador calcula y memoriza el tiempo de apertura de la persiana.
5. Cuando se alcanza la posición de apertura máxima de la persiana, presione de nuevo el pulsador «ABAJO». El LED «ARRIBA» se apaga. El procedimiento de calibración se ha acabado; para confirmar la operación correcta, el LED, asociado al pulsador de configuración, se apaga.

ADVERTENCIA: la precisión de la calibración y, por consiguiente, del control de la posición de la persiana, depende de la precisión con la que se detectan manualmente las posiciones de fin de carrera durante dicha calibración.

Esquema de conexión

Motor estándar con fin de carrera electrónico



Para motores estándares con fin de carrera mecánico, conecte el conductor de neutro

Motor por impulsos

Consulte las indicaciones en dotación con la interfaz del motor para la conexión.